




Výrobce		Typové číslo testu	EAPR-GS-7483/12
		Datum testu	17.-18.11.2011
Model (typ)	Ellus 4 S	Místo	Altaussee + Schruns



EAPR e.V - Marktstr. 11 - D-87730 Bad Grönenbach - Germany

	Minimální vzletová hmotnost	Maximální vzletová hmotnost
Test pilot	Mike Küng 	Tschofen Johannes 
Sedačka (postroj)	Academy-Equipment	Academy Test Equipment
Celková letová hmotnost	60 kg	80 kg

Klasifikace	B
-------------	---



Testovací kritéria	Minimální vzletová hmotnost	Hodnocení	Maximální vzletová hmotnost	Hodnocení
1. Nafouknutí / Start - 4.1.1				
Chování během startu (zvednutí)	Plynulé, jednoduché stabilní zvednutí	A	Plynulé, jednoduché stabilní zvednutí	A
Speciální způsob (technika) potřeba k provedení startu	Ne	A	Ne	A
2. Přistání - 4.1.2				
Speciální způsob (technika) k provedení přistání	Ne	A	Ne	A
3. Rychlost v přímém letu - 4.1.3				
Základní rychlost > 30 km/h	Ano	A	Ano	A
Rozsah rychlostí bržděním > 10 km/h	Ano	A	Ano	A
Minimální rychlost	méně než 25 km/h	A	méně než 25 km/h	A
4. Síly v řízení a rozsah ovládání - 4.1.4				
Max. zatížení do 80 kg, symetricky	Narůstající > 55cm	A		-
Max. zatížení 80 kg až 100 kg, symetricky		-	Narůstající > 60cm	A
Max. zatížení nad 100 kg, symetricky		-		-
5. Podélná stabilita (zhoupnutí) po vypuštění speed systému - 4.1.5				
Předskočí při ukončení	Předskočení méně než 30°	A	Předskočení méně než 30°	A
Nastane zaklopení	Ne	A	Ne	A
6. Podélná stabilita během přitažení řidiček při letu na speedu - 4.1.6				
Nastane zaklopení	Ne	A	Ne	A
7. Boční (příčná) stabilita a boční utlumení - 4.1.7				
Oscilace	Zmenšující	A	Zmenšující	A
8. Stabilita během mírné spirály - 4.1.8				
Tendence návratu do základního přímého letu	Samostatné obnovení	A	Samostatné obnovení	A
9. Chování během ostrého zatáčení - 4.1.9				
Klesání po dvou otáčkách (360°)	více než 14 m/s	B	více než 14 m/s	B
10. Symetrické zaklopení - 4.1.10				
Navození	Základní rychlost	Padnutí dozadu méně než 45°	Padnutí dozadu méně než 45°	A
Ukončení		Samostatně, během méně než 3 sec.	Samostatně, během méně než 3 sec.	A
Předskočí při ukončení		0° - 30° Drží směr	0° - 30° Drží směr	A
Nastane kaskáda		Ne	Ne	A
Navození	Akcelerováno	Padnutí dozadu méně než 45°	Padnutí dozadu méně než 45°	A
Ukončení		Samostatně, během 3 až 5 sec.	Samostatně, během 3 až 5 sec.	B
Předskočí při ukončení		0° - 30° Otočí se méně než 90°	0° - 30° Otočí se méně než 90°	A
Nastane kaskáda		Ne	Ne	A

11. Ukončení Sackflugu (deep stall-padávého letu) - 4.1.11									
Sackflug (depp stall-padávý let) může být navozen	Ano				Ano				
Ukončení	Samostatně, během méně než 3 sec.	A			Samostatně, během méně než 3 sec.	A			
Předskočí při ukončení	0° - 30°	A			0° - 30°	A			
Chování během změny směru	Otočí se méně než 45°	A			Otočí se méně než 45°	A			
Nastane kaskáda	Ne	A			Ne	A			
12. Návrat do základního letu z velkých úhlů náběhu - 4.1.12									
Ukončení	Samostatně, během méně než 3 sec.	A			Samostatně, během méně než 3 sec.	A			
Nastane kaskáda	Ne	A			Ne	A			
13. Ukončení drženého Fullstalu - 4.1.13									
Předskočí při ukončení	0° - 30°	A			0° - 30°	A			
Zaklopení	Žádné zaklopení	A			Žádné zaklopení	A			
Kaskáda nastane (jiná než zaklopení)	Ne	A			Ne	A			
Padnutí dozadu během navození	méně než 45°	A			méně než 45°	A			
Napnutí šňůr	Většina šňůr napnuta	A			Většina šňůr napnuta	A			
14. Boční (asymetrické) zaklopení - 4.1.14									
Pootočení (změna směru) do opětovného nafouknutí	Základní rychlost, max. 50% zaklopení	< 90°	Úhel předskočení, úhel bočního kyvu	0° - 15°	A	< 90°	Úhel předskočení, úhel bočního kyvu	0° - 15°	A
		Průběh opětovného nafouknutí		Samostatně otevření (nafouknutí)	A	Samostatně otevření (nafouknutí)		A	
		Pootočení celkem (změna směru)		méně než 360°	A	méně než 360°		A	
		Zaklopení na opačné straně nastane		Ne	A	Ne		A	
		Nastane zatwistování		Ne	A	Ne		A	
Nastane kaskáda		Ne	A	Ne		A			
Pootočení (změna směru) do opětovného nafouknutí	Základní rychlost, max. 75% zaklopení	90° - 180°	Úhel předskočení, úhel bočního kyvu	15° - 45°	B	90° - 180°	Úhel předskočení, úhel bočního kyvu	15° - 45°	B
		Průběh opětovného nafouknutí		Samostatně otevření (nafouknutí)	A	Samostatně otevření (nafouknutí)		A	
		Pootočení celkem (změna směru)		méně než 360°	A	méně než 360°		A	
		Zaklopení na opačné straně nastane		Ne	A	Ne		A	
		Nastane zatwistování		Ne	A	Ne		A	
Nastane kaskáda		Ne	A	Ne		A			
Pootočení (změna směru) do opětovného nafouknutí	Akcelerován, max. 50% zaklopení	< 90°	Úhel předskočení, úhel bočního kyvu	15° - 45°	A	< 90°	Úhel předskočení, úhel bočního kyvu	15° - 45°	A
		Průběh opětovného nafouknutí		Samostatně otevření (nafouknutí)	A	Samostatně otevření (nafouknutí)		A	
		Pootočení celkem (změna směru)		méně než 360°	A	méně než 360°		A	
		Zaklopení na opačné straně nastane		Ne	A	Ne		A	
		Nastane zatwistování		Ne	A	Ne		A	
Nastane kaskáda		Ne	A	Ne		A			
Pootočení (změna směru) do opětovného nafouknutí	Akcelerován, max. 75% zaklopení	90° - 180°	Úhel předskočení, úhel bočního kyvu	15° - 45°	B	90° - 180°	Úhel předskočení, úhel bočního kyvu	15° - 45°	B
		Průběh opětovného nafouknutí		Samostatně otevření (nafouknutí)	A	Samostatně otevření (nafouknutí)		A	
		Pootočení celkem (změna směru)		méně než 360°	A	méně než 360°		A	
		Zaklopení na opačné straně nastane		Ne	A	Ne		A	
		Nastane zatwistování		Ne	A	Ne		A	
Nastane kaskáda		Ne	A	Ne		A			
15. Kontrola směru letu při drženém asymetrickém zaklopení - 4.1.15									
Ize jej stabilizovat v přímém letu	Ano	A			Ano	A			
Pootočení o 180° do protisměru zaklopené strany je možno provést během 10 sec	Ano	A			Ano	A			
Rozsah řízení mezi zatáčkou, přetažením a negativní spirálou	Více než 50 % symetrického rozsahu řízení	A			Více než 50 % symetrického rozsahu řízení	A			
16. Náchylnost k přetažení v základní rychlosti - 4.1.16									
Negativní spirála nastane	Ne	A			Ne	A			
17. Náchylnost k přetažení v nízké rychlosti - 4.1.17									
Negativní spirála nastane	Ne	A			Ne	A			
18. Obnovení letu z negativní spirály - 4.1.18									
Pokračování negativní spirály po vypuštění řidičky	Ukončí negativní točení během méně než 90°	A			Ukončí negativní točení během méně než 90°	A			
Nastane kaskáda	Ne	A			Ne	A			
19. B-stall - 4.1.19									
Změna směru před vypuštěním	Otočí se méně než 45°	A			Otočí se méně než 45°	A			
Chování před vypuštěním	Stabilní, vrchlik zůstává přímo ve směru rozpětí	A			Stabilní, vrchlik zůstává přímo ve směru rozpětí	A			
Návrat do normálního letu	Samostatně, během méně než 3 sec.	A			Samostatně, během méně než 3 sec.	A			
Předskočí při ukončení	0° - 30°	A			0° - 30°	A			
Nastane kaskáda	Ne	A			Ne	A			
20. Zaklopení "velkých uší" - 4.1.20									
Procedura navození	Pomocí speciálního provedení	A			Pomocí speciálního provedení	A			
Chování při zaklopených uších	Stabilní let	A			Stabilní let	A			
Návrat do normálního letu	Návrat do zákl. přímého letu po zásahu pilota během méně než dalších 3 sec.	B			Návrat do zákl. přímého letu po zásahu pilota během méně než dalších 3 sec.	B			
Předskočí při ukončení	0° - 30°	A			0° bis 30°	A			
21. Zaklopení "velkých uší" na speedu - 4.1.21									
Procedura navození	Pomocí speciálního provedení	A			Pomocí speciálního provedení	A			
Chování při zaklopených uších	Stabilní let	A			Stabilní let	A			
Návrat do normálního letu	Návrat do zákl. přímého letu po zásahu pilota během méně než dalších 3 sec.	B			Návrat do zákl. přímého letu po zásahu pilota během méně než dalších 3 sec.	B			
Předskočí při ukončení	0° - 30°	A			0° bis 30°	A			
Chování při uvolnění speed systému při zaklopených uších	Stabilní let	A			Stabilní let	A			

22. Způsob chování při ukončení spirály - 4.1.22				
Tendence návratu do základního přímého letu	Samostatné ukončení	A	Samostatné ukončení	A
Úhel pootočení do návratu do základního přímého letu	méně než 720°, samostatný návrat	A	méně než 720°, samostatný návrat	A
23. Alternativní metoda řízení - 4.1.23				
Zatáčka 180° může být provedena během 20 sec.	Ano	A	Ano	A
Stall (odtržení proudění) nebo negativní spirála nastane	Ne	A	Ne	A
24. Další letové manévry popsané v návodu k použití - 4.1.24				
Procedura (manévr) funguje jak popsáno		NA		NA
Procedura (manévr) je vhodná pro začátečníka		NA		NA
Nastane kaskáda		NA		NA
25. Poznámky testovacího pilota				
Copyright Ralf Antz 2010		Tento testovací protokol byl generován automaticky a je platný i bez podpisu		